

# Rappels sur les déterminants

1. CONTEXTE. On considère un entier  $n \in \mathbb{N}^*$ .

## Introduction

2. DÉFINITION : DÉTERMINANT  $2 \times 2$ .

Pour  $A = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} \in \mathfrak{M}_2(\mathbb{K})$ ,

$$\det(A) = \begin{vmatrix} a & c \\ b & d \end{vmatrix} = ad - bc.$$

Pour  $A = (a_{ij}) \in \mathfrak{M}_2(\mathbb{K})$ ,

$$\det(A) = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{21}a_{12}.$$

3. THÉORÈME : RÈGLE DE SARRUS.

Pour  $A = \begin{pmatrix} a & d & g \\ b & e & h \\ c & f & i \end{pmatrix} \in \mathfrak{M}_3(\mathbb{K})$ ,

$$\det(A) = \begin{vmatrix} a & d & g \\ b & e & h \\ c & f & i \end{vmatrix} = ae i + bf g + cd h - ce g - af h - bd i.$$

Pour  $A = (a_{ij}) \in \mathfrak{M}_3(\mathbb{K})$ ,

$$\begin{aligned} \det(A) &= \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} \\ &= a_{11}a_{22}a_{33} + a_{21}a_{32}a_{13} + a_{31}a_{12}a_{23} \\ &\quad - a_{31}a_{22}a_{13} - a_{11}a_{32}a_{23} - a_{21}a_{12}a_{33}. \end{aligned}$$

## Définitions récursives

4. CONTEXTE. Soit  $A = (a_{ij}) \in \mathfrak{M}_n(\mathbb{K})$ .

5. DÉFINITION. Le *mineur* du coefficient  $a_{ij}$  est le déterminant  $\Delta_{ij}$  obtenu en rayant dans la matrice  $A$  la ligne  $i$  et la colonne  $j$  qui se croisent en  $a_{ij}$  :

$$\Delta_{ij} = \begin{array}{|ccc|} \hline & \cdot & \cdot & \cdot \\ \hline \cdot & \cdots & a_{ij} & \cdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \hline \end{array}$$

6. DÉFINITION. Le *cofacteur* du coefficient  $a_{ij}$  est

$$A_{ij} = (-1)^{i+j} \Delta_{ij}.$$

Autrement dit,

$$\text{cofacteur} = (-1)^{\text{ligne+colonne}} \text{mineur}.$$

7. DÉFINITIONS.

*Développement selon une colonne* :

$$\forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket, \det(A) = \sum_{i=1}^n a_{ij} A_{ij}.$$

*Développement selon une ligne* :

$$\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \det(A) = \sum_{j=1}^n a_{ij} A_{ij}.$$

## Propriétés

8. THÉORÈME. Pour tous  $(A, B) \in (\mathfrak{M}_n(\mathbb{K}))^2$  et  $\lambda \in \mathbb{K}$ ,

$$\begin{aligned} \det(I_n) &= 1; \\ \det(\lambda A) &= \lambda^n \det(A); \\ \det(AB) &= \det(A) \det(B); \\ A \in \mathrm{GL}_n(\mathbb{K}) &\iff \det(A) \neq 0; \\ A \in \mathrm{GL}_n(\mathbb{K}) \implies \det(A^{-1}) &= \frac{1}{\det(A)}; \\ \det(A^\top) &= \det(A). \end{aligned}$$

9. THÉORÈME. Deux matrices semblables ont même déterminant.

## Calculs

10. THÉORÈME : OPÉRATIONS ÉLÉMENTAIRES.

- Si une colonne de  $\det(A)$  est nulle,  $\det(A) = 0$ ;
- si deux colonnes de  $\det(A)$  sont égales ou proportionnelles,  $\det(A) = 0$ ;
- si l'on permute deux colonnes de  $\det(A)$ , on change son signe ;
- si l'on voit un facteur commun dans une colonne donnée, on peut factoriser  $\det(A)$  par ce facteur ;
- on ne change pas  $\det(A)$  en ajoutant à une colonne une combinaison linéaire arbitraire des autres colonnes ;
- grâce à l'invariance du déterminant par transposition, toutes ces opérations sont aussi valables sur les lignes de  $\det(A)$ .

11. THÉORÈME.

- Le déterminant d'une matrice triangulaire est le produit des termes de sa diagonale ;
- le déterminant d'une matrice triangulaire par blocs est le produit des déterminants de ses blocs diagonaux.

12. DÉFINITION. Soit  $(a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{K}^n$ . Le *déterminant de Vandermonde* de  $(a_1, \dots, a_n)$  est

$$V(a_1, \dots, a_n) = \begin{vmatrix} 1 & a_1 & a_1^2 & \dots & a_1^{n-1} \\ 1 & a_2 & a_2^2 & \dots & a_2^{n-1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & a_n & a_n^2 & \dots & a_n^{n-1} \end{vmatrix}_n.$$

13. THÉORÈME.

$$V(a_1, \dots, a_n) = \prod_{1 \leq i < j \leq n} (a_j - a_i).$$