

Rappels sur les déterminants

1. CONTEXTE. On considère un entier $n \in \mathbb{N}^*$.

Introduction

2. DÉFINITION : DÉTERMINANT 2×2 .

Pour $A = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} \in \mathfrak{M}_2(\mathbb{K})$,

$$\det(A) = \begin{vmatrix} a & c \\ b & d \end{vmatrix} = ad - bc.$$

Pour $A = (a_{ij}) \in \mathfrak{M}_2(\mathbb{K})$,

$$\det(A) = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{21}a_{12}.$$

3. THÉORÈME : RÈGLE DE SARRUS.

Pour $A = \begin{pmatrix} a & d & g \\ b & e & h \\ c & f & i \end{pmatrix} \in \mathfrak{M}_3(\mathbb{K})$,

$$\det(A) = \begin{vmatrix} a & d & g \\ b & e & h \\ c & f & i \end{vmatrix} = aei + bfg + cdh - ceg - afh - bdi.$$

Pour $A = (a_{ij}) \in \mathfrak{M}_3(\mathbb{K})$,

$$\begin{aligned} \det(A) &= \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} \\ &= a_{11}a_{22}a_{33} + a_{21}a_{32}a_{13} + a_{31}a_{12}a_{23} \\ &\quad - a_{31}a_{22}a_{13} - a_{11}a_{32}a_{23} - a_{21}a_{12}a_{33}. \end{aligned}$$

Définitions récursives

4. CONTEXTE. Soit $A = (a_{ij}) \in \mathfrak{M}_n(\mathbb{K})$.

5. DÉFINITION. Le *mineur* du coefficient a_{ij} est le déterminant Δ_{ij} obtenu en rayant dans la matrice A la ligne i et la colonne j qui se croisent en a_{ij} :

$$\Delta_{ij} = \begin{vmatrix} \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & a_{ij} & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{vmatrix}$$

6. DÉFINITION. Le *cofacteur* du coefficient a_{ij} est

$$A_{ij} = (-1)^{i+j} \Delta_{ij}.$$

Autrement dit,

$$\text{cofacteur} = (-1)^{\text{ligne} + \text{colonne}} \text{mineur}.$$

7. DÉFINITIONS.

Développement selon une colonne :

$$\forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket, \det(A) = \sum_{i=1}^n a_{ij} A_{ij}.$$

Développement selon une ligne :

$$\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \det(A) = \sum_{j=1}^n a_{ij} A_{ij}.$$

Propriétés

8. THÉORÈME. Pour tous $(A, B) \in (\mathfrak{M}_n(\mathbb{K}))^2$ et $\lambda \in \mathbb{K}$,

$$\det(I_n) = 1;$$

$$\det(\lambda A) = \lambda^n \det(A);$$

$$\det(AB) = \det(A) \det(B);$$

$$A \in \text{GL}_n(\mathbb{K}) \iff \det(A) \neq 0;$$

$$A \in \text{GL}_n(\mathbb{K}) \implies \det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)};$$

$$\det(A^T) = \det(A).$$

9. THÉORÈME. Deux matrices semblables ont même déterminant.

Calculs

10. THÉORÈME : OPÉRATIONS ÉLÉMENTAIRES.

- Si une colonne de $\det(A)$ est nulle, $\det(A) = 0$;
- si deux colonnes de $\det(A)$ sont égales ou proportionnelles, $\det(A) = 0$;
- si l'on permute deux colonnes de $\det(A)$, on change son signe ;
- si l'on voit un facteur commun dans *une* colonne donnée, on peut factoriser $\det(A)$ par ce facteur ;
- on ne change pas $\det(A)$ en ajoutant à une colonne une combinaison linéaire arbitraire des *autres* colonnes ;
- grâce à l'invariance du déterminant par transposition, toutes ces opérations sont aussi valables sur les lignes de $\det(A)$.

11. THÉORÈME.

- Le déterminant d'une matrice triangulaire est le produit des termes de sa diagonale ;
- le déterminant d'une matrice triangulaire par blocs est le produit des déterminants de ses blocs diagonaux.

12. DÉFINITION. Soit $(a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{K}^n$. Le *déterminant de Vandermonde* de (a_1, \dots, a_n) est

$$V(a_1, \dots, a_n) = \begin{vmatrix} 1 & a_1 & a_1^2 & \dots & a_1^{n-1} \\ 1 & a_2 & a_2^2 & \dots & a_2^{n-1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & a_n & a_n^2 & \dots & a_n^{n-1} \end{vmatrix}_n.$$

13. THÉORÈME.

$$V(a_1, \dots, a_n) = \prod_{1 \leq i < j \leq n} (a_j - a_i).$$